DOI:10.16356/j.1005-2615.2025.01.010

多轴向叶片预制体三维织造成形工艺研究

边金帅¹, 王尧尧^{1,2}, 孙 正¹, 郭子桐¹, 檀晨晨³, 郭科宏¹ (1.南京航空航天大学机电学院,南京210016; 2.南京航空航天大学航空航天结构力学与控制全国重点实验室, 南京210016; 3.南京航空航天大学材料科学与技术学院,南京211106)

摘要:为实现复合材料多轴向叶片预制体三维织造成形,开展多轴向复合材料预制体微观结构研究,发现正交纱 线与斜向纱线单层织造厚度存在差异,提出三维模型非等厚度分层准则,基于Python开发三维模型非等厚度切 片测试程序,对叶片模型进行切片测试,获取每层纱线织造范围,根据切片结果进行分层织造。试验结果表明, 根据非等厚度切片算法对三维模型进行切片所得到的各层织造轮廓进行织造可以实现样件预制体的近净成形, 对于多轴向异形构件近净成形具有重要工程意义。 关键词:三维织造;多轴向叶片;碳纤维复合材料;近净成形;预制体

中图分类号:V254.2 文献标志码:A 文章编号:1005-2615(2025)01-0100-09

Research on 3D Weaving Process of Multi-axial Blade Preforms

BIAN Jinshuai¹, WANG Yaoyao^{1,2}, SUN Zheng¹, GUO Zitong¹, TAN Chenchen³, GUO Kehong¹ (1. College of Mechanical and Electrical Engineering, Nanjing University of Aeronautics & Astronautics, Nanjing 210016, China; 2. State Key Laboratory of Mechanics and Control for Aerospace Structures, Nanjing University of Aeronautics & Astronautics, Nanjing 210016, China; 3. College of Materials Science and Technology, Nanjing University of Aeronautics & Astronautics, Nanjing 211106, China)

Abstract: In order to achieve the three-dimensional weaving of the multi-axial composite preform of composites, the microstructure of the multi-axial composite preform is studied, finding that there is a difference in the thickness of the single layer woven with orthogonal yarns and oblique yarns. A non-uniform thickness layering criterion for the three-dimensional model is proposed. A three-dimensional non-uniform thickness slicing testing program is developed based on Python, and the slicing test is conducted on the blade model to obtain the weaving range of each layer of yarns. According to the slicing results, the layers are woven layer by layer. The experimental results show that the three-dimensional model can be sliced into layers according to the non-uniform thickness slicing algorithm, and the woven profile of each layer can be used for the near-net shaping of the preform, which has important engineering significance for the near-net shaping of multi-axial irregular components.

Key words: three-dimensional weaving; multi-axial blade; carbon fiber composite material; near-net shaping; preform

三维织造复合材料是由三维立体织物作为增强相,树脂、金属和陶瓷等作为基体进行复合得到的复合材料^[1]。与传统复合材料相比,三维织造复

合材料具有高比强度、高比模量,抗分层、高损伤容限、耐高温、耐疲劳等特点^[24]。除此之外,三维织造复合材料还具有可设计性强的优点^[5],可用于实

基金项目:航空发动机及燃气轮机基础科学中心重点项目(P2022-B-Ⅳ-014-001)。

收稿日期:2024-10-25;修订日期:2024-11-27

通信作者:王尧尧,男,副教授,E-mail:yywang_cmee@nuaa.edu.cn。

引用格式:边金帅,王尧尧,孙正,等. 多轴向叶片预制体三维织造成形工艺研究[J]. 南京航空航天大学学报(自然科学版),2025,57(1):100-108. BIAN Jinshuai, WANG Yaoyao, SUN Zheng, et al. Research on 3D weaving process of multiaxial blade preforms[J]. Journal of Nanjing University of Aeronautics & Astronautics (Natural Science Edition),2025,57 (1):100-108.

现复杂异形构件近净成形,广泛应用于航空航天、 交通运输等领域^[6-8]。

随着复合材料在新一代航空飞行器上的应用 逐步从非承力结构向主承力结构(包括发动机机 匣、叶片、主机翼和机身等大型构件)扩展^[9],复合 材料构件的大批量快速制造对新材料、新工艺和新 装备提出了迫切需求。静子可调叶片是航空发动 机的关键部件之一,直接关乎航空发动机的性能和 稳定性^[10-11]。航空发动机叶片的三维仿形预制体 具有叶身厚度纵横双向均匀变化、叶片边缘厚度很 小、叶身和榫头间厚度突变等结构特点^[12],因此其 织造难度更大,性能要求也更高。

目前复合材料叶片预制体的主流织造工艺包括碳纤维布手工铺放、干铺丝和三维机织成形等工艺^[13]。以上3种复合材料叶片预制体的织造工艺中较为成熟的是碳纤维布手工铺放工艺和干铺丝工艺,其中手工铺放技术的成熟度较高,而自动铺丝的优势主要在于工艺流程的自动化、高效化、精密化。通过碳布、干丝铺放工艺制备的复合材料叶片具有优异的韧性及抗损伤能力,但是二维铺层复合材料存在层间性能差的问题^[14]。有学者基于三维机织工艺,研究了通过增减纱来实现纵横双向变厚度叶片预制体织造成形^[15],但传统三维机织制备预制体的纱线仅排布在X、Y和Z这3个方向,可设计性不足,构件的面内剪切性能有限。

陈江华等^[16]针对复合材料在航空发动机进气 机匣可调叶片上的应用需求,开展了工程应用研 究,验证了采用3枚衬经斜纹2.5D工艺方案制备 的复合材料可调叶片具有良好加工工艺性,满足强 度要求。机械科学研究总院单忠德等^[17-18]提出了 一种三维计算机辅助设计(Computer aided design, CAD)模型驱动的复合材料构件数字化柔性导向 三维织造成形方法,通过逐层织造实现复合材料预 制体降维织造成形。刘云志等^[19]对预制体的几何 结构和纤维束细观形貌进行了研究,建立了预制体 几何结构模型,并通过织造实验验证了模型的合理 性。黄浩等^[20]深入探究柔性导向三维织造技术的 织造机理,提出分区域织造的工艺方案,通过分段 拟合逼近截面形状,有效解决了复杂异形截面构件 成形难的问题。

传统的柔性导向三维织造复合材料中面内仅 有沿0°方向和90°方向的正交纱线,和三维机织一 样存在面内剪切性能相对薄弱的问题。本文在基 于柔性导向三维织造技术的预制体制备过程中引 入面内的45°/-45°的斜向纱线,形成面内准各向 同性的多轴向三维织造复合材料结构,以改善其抗 剪切、抗扭转性能。

柔性导向三维织造工艺具有逐层织造的特

点^[21],对于变截面异形构件的织造成形,首先需要 根据织造层厚对构件三维模型进行分层切片以提 取各个织造截面的轮廓。目前仍缺乏针对柔性导 向三维织造工艺的切片分层算法,多轴向变截面异 形构件预制体的织造成形受到了限制。本文针对 柔性导向三维织造工艺多轴向构件织造过程中层 厚不一致的情况,提出一种非等厚度分层切片算 法,其特点是根据设计的纤维排布方向确定对应的 单层厚度,以该单层厚度列表为依据进行分层切 片,获取各个织造平面的轮廓。

目前三维模型切片分层算法可分为两种,一种 是等层厚的分层切片算法,另一种是自适应层厚的 分层切片算法^[22-24]。3D打印中的等厚分层切片算 法指的是以单一层厚作为分层依据,相邻切片间的 距离为固定值,分层过程较为简单;但是当三维模 型切片方向曲率变化较大或者打印倾角较小时使 用等厚分层会出现台阶效应,影响产品质量和精 度,因此在等厚分层切片的基础上提出自适应分层 切片算法,即在三维模型切片方向曲率变化较大或 者打印倾角较小的情况下采用较小层厚分层以消 除打印台阶效应。

王春香等^[25]提出了一种对模型进行等厚分层 的算法,将只与分层切片平面相交的三角形面片提 取出来,然后直接计算获得交线与交点,无需建立 局部拓扑信息,快速输出轮廓线,提高了计算效 率。弋英民等^[26]提出了一种改进的保留立体光刻 (STereoLithography, STL)模型特征细节的自适 应分层算法,该算法减小了阶梯效应以及模型特征 丢失和偏移对打印质量的影响,提高了模型的打印 精度。Wang等^[27]提出一种自适应分层算法,该算 法可以协调打印质量和效率的优化,以满足不同的 打印需求。

本文首先探究了在XY平面内引入斜向纱线 后柔性导向三维织造复合材料多轴向构件的细观 结构变化,随后制备多轴向平板样件,通过统计计 算机断层扫描(Computed tomography, CT)结果 中的正交纱线和斜向纱线的单层厚度,验证了多轴 向复合材料构件中正交纱线与斜向纱线单层织造 厚度存在较大差异。进而针对多轴向构件中斜向 纱线与正交纱线单层织造厚度不一致的特点进行 非等厚度切片程序开发,随后建立可调静子叶片三 维模型,将可调静子叶片三维模型展平后进行三维 模型的非等厚度切片分层及轮廓提取,根据提取的 切片轮廓进行叶片预制体织造成形,后续进行预制 体固化得到可调静子叶片构件。最后采用激光扫 描技术获取叶片构件外形的点云数据,与所建立的 叶片三维模型进行对比,验证非等厚度切片程序的 可行性和准确性,验证所提出的多轴向叶片仿形制 备工艺的可行性,为柔性导向三维织造技术应用于 多轴向复合材料异形构件的制备提供支撑。

柔性导向三维织造非等厚切片轮 廓提取问题分析

柔性导向三维织造技术的工艺流程为:首先将 所需织造的预制体三维模型根据分层厚度进行分 层切片,获取各个织造层的轮廓信息后,根据织造 需求布置导向阵列,在由导向棒组成的导向阵列间 隙中按照分层切片信息及设计的纱线取向逐层铺 放纤维丝束,完成XY平面的织造后进行压实致密 处理,随后进行Z向纱线替换植入,将Z方向的导 向棒全部替换成纱线,完成整个预制体的织造。

柔性导向三维织造技术逐层织造的特点有利 于实现复合材料变截面变厚度构件的近净成形。 本研究中,为增强复合材料构件的面内剪切性能, 在0°/90°正交纱线的基础上引入45°/-45°的斜向 纱线,按照0°/90°/45°/-45°的纱线取向循环进行 织造。图1为含斜向纱线的柔性导向三维织造预 制体示意图。





Fig.1 Schematic illustration of a flexible guided 3D woven preform featuring skew yarn

应用柔性导向三维织造技术所制备的预制体的内部结构具有重复性、周期性,为了便于分析,可以将柔性导向三维织造技术所制备的预制体结构进行简化,对预制体结构中的特征单元体进行分析。图2为柔性导向三维织造预制体的特征单元体,其中d为导向阵列间距,r为导向棒半径,a为正交纱线在导向阵列约束下的宽度,b为斜向纱线在导向阵列约束下的宽度。





在柔性导向三维织造过程中,纱线会在导向阵 列的约束下堆叠在导向棒的间隙内。可以发现,在 理想状态下,同一导向阵列中正交纱线和斜向纱线 所受空间约束不同。对于正交纱线来说,导向阵列 的间隙 *a* 为

$$a = d - 2 \times r \tag{1}$$

对于斜向纱线来说,导向阵列的间隙 6为

$$b = \frac{\sqrt{2}}{2}d - 2 \times r \tag{2}$$

理想情况下,当纱线宽度w小于导向棒间隙 时,纱线会平铺在导向棒间隙内;当纱线宽度w大 于导向棒间隙时,纱线会在宽度方向翻折,纱线会 堆叠在导向棒间隙内,图3为理想状态下纱线状态 示意图。当预制体中仅包含一类(正交纱线或斜向 纱线)时,预制体织造过程中每层纱线的高度相同; 而在含有正交纱线的基础上引入斜向纱线进行混 合交替织造时,在同一导向阵列中,斜向纱线所受 到的约束与正交纱线所受到的约束不同,即斜向纱 线堆叠部分会大于正交纱线,进而引起导向阵列中 正交纱线的单层高度与斜向纱线的单层高度产生 差异。



图 3 理想状态下纱线状态示意图 Fig.3 Diagram of yarn state in ideal condition

因此,在进行仅包含0°/90°正交纱线的预制体 织造时,仅需要将所需成形的预制体三维模型根据 唯一的单层纱线厚度进行等厚分层切片,提取每层 轮廓然后进行织造;然而在包含0/°90°正交纱线和 45°/-45°斜向纱线的预制体织造成形时,由于正 交纱线和斜向纱线单层厚度不同,为提高织造成形 精度,需要按照不同的单层纱线厚度进行非等厚度 分层切片轮廓提取然后进行织造。目前的等厚度 分层切片和自适应分层切片软件无法适配引入斜 向纱线后的预制体三维模型切片需求。

2 非等厚度切片轮廓提取

针对柔性导向三维织造技术的非等厚度切片 轮廓提取程序是基于 Python 3.11 配置 OpenGL 函 数库来实现开发的,其主要功能包括文件读取、获 取用户输入切片基准面和切片间距、切片轮廓计算 提取、切片数据保存及可视化。按照文件格式来 分,目前切片分层主要包括基于CAD三维模型的 直接分层和基于三维模型STL文件的切片分层, 基于CAD三维模型的直接分层切片算法精度较 高,但由于兼容性差而没有得到广泛应用^[28]。而 目前STL文件是目前使用最广泛的文件格式。因 此,本研究选择STL文件作为导入的3D模型的文 件格式。

变截面变厚度多轴向预制体的非等厚度切片 轮廓提取程序流程如图4所示。



图4 非等厚度切片轮廓提取程序流程

Fig.4 Procedure for contour extraction of non-equal thickness slices

2.1 切片预处理

切片预处理主要包括开发环境配置、模型读取 及模型预处理。

首先导入计算及切片结果可视化所需要的模 块和函数库,包括VTK模块、NumPy函数库和 Matplotlib函数库。随后使用vtkSTLReader函数 读取三维模型文件,STL文件是用大量的三角面 片连接包裹起来表示三维模型的一种文件格式,每 个三角面片均可以由3个点坐标及一个向量表示。

读取模型后首先计算模型的边界范围,通过 GetPoints 函数提取所有三角面片的顶点坐标后存 储至矩阵 point,分别使用 max 函数、min 函数寻找 X方向的最大值 x_{max}和最小值 x_{min},从而确定模型边

$$x_{\min} = \min(\operatorname{point.} x) \tag{3}$$

$$x_{\max} = \max(\operatorname{point.} x) \tag{4}$$

同理可以求出模型边界的 Y方向和 Z方向的 范围[y_{min},y_{max}]、[z_{min},z_{max}],更进一步可以求取 X方 向切片距离为

$$h_x = x_{\max} - x_{\min} \tag{5}$$

同理可以求解出模型边界 Y方向和Z方向的 距离大小h_y,h_z。通过计算模型边界从而确定模型的 切片区域,图5为模型导入及计算切片区域示意。



图5 模型导入及计算切片区域示意



2.2 用户交互、切片计算

切片处理主要包括获取切片需求、计算切片 数据。

根据所选构件的织造方向生成切片基准平面, 切片基准平面可以用平面的法向量和原点位置表示,以平行于XY平面的基准平面为例,其法向量 为 N = [0,0,1],原点位置为 O = [x_{min}, y_{min}, z_{min}], 同理可以表示平行于 YZ、XZ 平面的切片基准 平面。

通过在切片基准平面上依次累加切片间距来 计算全部切片平面的位置,读取用户输入的切片间 距列表*S*=[*s*₁,*s*₂,...,*s*_n],列表长度为*n*,当前切片 平面*P*的原点为*O*,法向量为*N*,切片间距为*s*_i(*i*= 1,2,...,*n*),为了循环读取切片间距列表*S*中的数 据,可以使用取模运算来更新索引*i*,计算表达式为

$$i = (i+1)\% n$$
 (6)

则更新后的切片平面 P'的原点坐标 O'为

$$O' = O + s_i \times N \tag{7}$$

已切片的距离为L,计算更新后的切片距离L'为

$$L' = L + s_i \tag{8}$$

同时为确保切片平面位置不会超出三维模型 切片范围,需保证

$$L' \leqslant h_x \tag{9}$$

经过上述计算得到所有切片平面的集合 *R*_p, 生成切片平面后计算各个切片平面与三维模型的 三角面片集合 *R*_m的交集 *R*₁,表达式为

$$R_{\rm l} = R_{\rm p} \cap R_{\rm m} \tag{10}$$

VTK 函数库中的 vtkCutter 类可以将一个平

面投影到输入数据集上,并返回与该平面相交的几 何对象的子集。使用vtkCutter创建切割对象,将 读取的模型作为输入数据集设置为输入连接,将切 片平面设置为切割函数,生成裁剪后的数据集。随 后使用GetLines函数提取数据集中的线条信息, 得到各个切片平面与三维模型的相交轮廓线。

2.3 切片结果保存与可视化

使用 Matplotlib 函数库中的 plt.plot 函数绘制 所提取的线条即得到切片平面与模型相交的轮廓, 使用 plt.savefig 将所绘制图形保存为 png 文件输 出,保存到指定文件夹。最后将切片结果进行可视 化显示,使用 VTK 函数库中的相关函数创建渲染 器,将读取的模型、切片平面位置及切片轮廓显示 在窗口中,供用户查看。

3 实验及结果

3.1 正交纱线与斜向纱线厚度差异验证实验

选用日本东丽 T700-12K碳纤维,在导向棒直 径为1.3 mm、导向棒中心距为4.2 mm的导向阵列 中进行织造,以纱线取向为0°/90°/45°/-45°的循 环作为一个织造层,完成3个织造层后使用替纱针 携带2×T700-12K碳纤维在Z方向对导向棒进行 原位替换,完成Z向纱线植入。对制备的平板件进 行压实致密处理,选择AM-8927A 环氧树脂作为 基体,在烘箱中进行固化,固化条件为50℃保温6h、 100℃保温3h,将所得平板件切制为20 mm× 10 mm的试样进行CT扫描,扫描仪分辨率为20 µm。 图 6(a)为扫描结果三维图,图 6(b)为水平视角纤 维形貌。





选择18个采样点,使用imagej软件分别测量 0°/90°/45°/-45°纱线的单层厚度,数据统计结果 如表1所示,图7为各向纱线厚度统计折线图。

	表1 约	纱线单层厚度测量
Table 1	Single layer t	hickness measurement of the varn

序号	纱线厚度/mm				
	0°方向	90°方向	45°方向	-45°方向	
1	0.327	0.299	0.411	0.422	
2	0.320	0.329	0.390	0.399	
3	0.263	0.271	0.387	0.362	
4	0.338	0.315	0.394	0.378	
5	0.306	0.289	0.376	0.366	
6	0.320	0.310	0.375	0.362	
7	0.341	0.324	0.406	0.411	
8	0.289	0.333	0.394	0.403	
9	0.263	0.280	0.368	0.397	
10	0.320	0.298	0.385	0.397	
11	0.315	0.320	0.420	0.394	
12	0.294	0.268	0.399	0.390	
13	0.310	0.333	0.390	0.420	
14	0.327	0.320	0.425	0.415	
15	0.268	0.271	0.390	0.385	
16	0.303	0.315	0.415	0.420	
17	0.285	0.275	0.420	0.387	
18	0.268	0.280	0.415	0.408	
平均值	0.303 2	0.301 7	0.397 8	0.395 3	



Fig.7 Statistical line chart of yarn thickness in all directions

计算 0°/90°/45°/-45°纱线的平均单层厚度。 0°纱线平均单层厚度为 0.303 2 mm,90°纱线平均 单层厚度为 0.301 7 mm,45°纱线平均单层厚度为 0.397 8 mm,-45°纱线平均单层厚度为 0.395 3 mm。 可以发现,0°/90° 正交纱线平均厚度差距为 0.001 5 mm,二者厚度相当接近,可以认为 0°纱线 和 90°纱线单层厚度一致,其平均厚度为 0.302 mm, 45°/-45°斜向纱线的平均厚度差距为 0.002 5 mm, 二者厚度几乎相同,可以认为 45°和-45°纱线的单层 厚度一致,其平均厚度为 0.397 mm。但是,正交纱 线和斜向纱线的平均厚度差距较大,为 0.095 mm, 通过计算可以发现斜向纱线的单层厚度比正交纱 线的单层厚度大 31.46%。

3.2 可调静子叶片样件织造实验

使用三维建模软件 solid works 将静子可调叶 片三维模型进行钣金展平以便切片分层,图8为叶 片模型展平前后示意图。

将展平后的三维模型保存为STL文件后导入 切片程序,运行程序,选择XY平面为切片基准平 面,根据上述平板件测得的正交纱线与斜向纱线单 层厚度,输入切片间距列表为[0.3,0.3,0.4,0.4],



Fig.8 Blade model flattens before and after

进行计算,切片后得到21个切片平面,图9为切片 结果。



选取 T700-12K 碳纤维,导向阵列参数为:导向棒直径 1.3 mm,导向棒中心距 4.2 mm,按照 0[°]/90°/45°/-45°的循环纱线取向进行试验,分别按照切片得到的轮廓进行逐层织造,完成 XY 方向织造后,利用替纱针携带 2×T700-12K 碳纤维在 Z方向完成对导向阵列钢针的原位替换,将纤维束植入至预制体中,直至导向阵列全部替换为碳纤维,即完成静子叶片预制体织造成形。图 10(a)为导向阵

列,图10(b)为所制备的可调静子叶片预制体。



Fig.10 The stator blade prepared by prefabrication



对所得到的预制体边缘进行修形、压实致密处 理后,选择AM-8927A环氧树脂作为基体,在烘箱 中进行固化,固化条件为50℃保温6h、100℃保温 3h,得到如图11所示的可调叶片构件。



图 11 可调叶片构件 Fig.11 Adjustable blade member

使用型创手持三维激光扫描仪Hand scan700, 其测量精度为0.03 mm,分辨率为0.05 mm,测量 速率为480000次/秒,对得到的样件进行扫描,使 用配套软件采集数据,叶片扫描过程如图12所示。



图 12 叶片激光扫描 Fig.12 Laser blade scanning

去除噪点后获得样件的点云数据,使用 geomagic control软件进行点云数据与初始叶片三维 模型对比。图13(a)为叶片初始三维模型,图13(b) 为叶片扫描点云数据。对比结果如图14所示。对 比误差统计如图15所示。



Fig.13 Blade 3D information



图 14 叶片三维模型与扫描点云数据对比结果

Fig.14 Comparison of 3D blade model and scanning point cloud data



叶片初始三维模型与激光扫描的点云数据对 比结果表明,制备的叶片84.9717%左右的区域与 所设计的数模误差在0.5 mm以内,满足后期对叶 片进行修形的要求。

4 结 论

(1)通过对导向阵列中不同方向纱线所受空间约束的几何分析,得出在同一导向阵列中正交纱 线和斜向纱线所受导向棒的约束间隙不同,会导致 正交纱线所在织造层和斜向纱线所在织造层的高 度不同,实验探究得出在导向棒直径为1.3 mm,导向 棒中心距为4.2 mm时T700-12K碳纤维斜向纱线 的单层厚度比正交纱线的单层厚度大31.46%,证 明在多轴向构件预制体三维织造时,正交纱和斜向 纱单层厚度存在差异。

(2) 基于 Python 开发了非等厚度切片程序,主要功能包括 STL 文件读取、输入切片基准面和切片间距、生成全部切片平面间距、切片轮廓计算提取、切片数据保存及切片结果可视化。实现了变曲率变厚度三维模型非等厚度切片轮廓提取,为多轴向构件三维织造成形过程精确控制提供依据。

(3)应用本文提出的非等厚度切片算法进行 多轴向叶片预制体样件三维织造,构件三维测量结 果表明,制备的叶片84.9717%的区域与所设计的 数模误差在0.5 mm以内,满足后期对叶片进行修 形的要求。证明上述工艺流程及切片算法具有较 高的准确性,可以实现可调静子叶片高精度仿形制 备,为柔性导向三维织造技术应用于多轴向异形构 件制备提供支持。

参考文献:

- [1] 代彦彦,张国利.现代纺织复合材料概述[J].纺织科 技进展, 2020,4:1-8,16.
 DAI Yanyan, ZHANG Guoli. Overview of modern textile composites[J]. Progress in Textile Science and Technology, 2020,4:1-8,16.
- [2] 杜善义.先进复合材料与航空航天[J].复合材料学报, 2007,24(1):1-12.
 DU Shanyi. Advanced composites and aerospace[J].
 Acta Materiae Compositae Sinica, 2007, 24(1):1-12.
- [3] GUO Z T, HUANG H, SHAN Z D, et al. A digital implantation system for Z-direction yarn of three-dimensional preform based on flexible oriented woven process[J]. Engineering Applications of Artificial Intelligence, 2022, 116: 105385.
- [4] 王显峰,阳铭广,刘琛,等.变刚度复合材料层合板 研究进展[J].南京航空航天大学学报,2024,56(1): 17-30.

WANG Xianfeng, YANG Mingguang, LIU Chen, et al. Research progress of variable stiffness composite laminates[J]. Journal of Nanjing University of Aeronautics & Astronautics, 2024, 56(1): 17-30.

 [5] 檀晨晨,单忠德,孙正,等.预制体织造过程的数字
 单元法模拟研究[J].南京航空航天大学学报,2022, 54(5):889-898.

TAN Chenchen, SHAN Zhongde, SUN Zheng, et al. Research on digital element method simulation of weaving process of preforms[J]. Journal of Nanjing University of Aeronautics & Astronautics, 2022, 54 (5): 889-898.

- [6] 单忠德,刘阳,范聪泽,等.复合材料预制体成形制造工艺与装备研究[J].中国机械工程,2021,32 (23):2774-2784,2831.
 SHAN Zhongde, LIU Yang, FAN Congze, et al. Research on manufacturing process and equipment of composite preform[J]. China Mechanical Engineering, 2021,32(23):2774-2784,2831.
- [7] SUN Z, SHAN Z D, SHAO T M. A comparative study for the thermal conductivities of C/SiC composites with different preform architectures fabricating by flexible oriented woven process[J]. International Jour-

nal of Heat and Mass Transfer, 2021, 170: 120973.

- [8] LI M R, WANG P, BOUSSU F, et al. A review on the mechanical performance of three-dimensional warp interlock woven fabrics as reinforcement in composites [J]. Journal of Industrial Textiles, 2022, 51(7): 1009-1058.
- [9] 单忠德,周征西,孙正,等.航空航天先进复合材料 三维预制体成形技术与装备研究[J].机械工程学 报,2023,59(20):64-79.
 SHAN Zhongde, ZHOU Zhengxi, SUN Zheng, et al. Research on 3D prefabrication technology and equipment for aerospace advanced composite materials
 [J]. Chinese Journal of Mechanical Engineering, 2023,59(20):64-79.
- [10] 陈利,陈冬,容治军,等.涡轮发动机复合材料叶片 用增强织物研究进展[J].天津工业大学学报,2018, 37(6):30-35.
 CHEN Li, CHEN Dong, RONG Zhijun, et al. Research progress of reinforced fabric for turbine engine composite blades[J]. Journal of Tianjin Polytechnic University, 2018, 37(6): 30-35.
- [11] SHAOHENG F. Application and analysis of composite materials in actuation system for commercial aircraft engine[C]//Proceedings of the 2021 13th International Conference on Measuring Technology and Mechatronics Automation (ICMTMA). Beihai, China: IEEE, 2021: 5-8.
- [12] 关留祥,李嘉禄,焦亚男,等.航空发动机复合材料
 叶片用 3D 机织预制体研究进展[J].复合材料学报,2018,35(4):748-759.
 GUAN Liuxiang, LI Jialu, JIAO Yanan, et al. Re-

view of 3D woven preforms for the composite blades of aero engine [J]. Acta Materiae Compositae Sinica, 2018, 35(4): 748-759.

[13] 周何,李小兵,张婷,等.航空发动机复合材料风扇 叶片制造工艺应用进展[J].航空制造技术,2022,65 (13):84-91.
ZHOU He, LI Xiaobing, ZHANG Ting, et al. Progress in manufacturing process of composite fan blades

for aero-engines[J]. Aeronautical Manufacturing Technology, 2022, 65(13): 84-91.[14] ELKINGTON M P, WARD C, POTTER K D. Au-

- tomated layup of sheet prepregs on complex moulds [C]//Proceedings of the International SAMPE Technical Conference. Long Beach, USA: SAMPE, 2016.
- [15] 郭军,马颜雪,胡吉永,等.纵横双向变厚度三维机 织物组织设计[J].产业用纺织品,2016,34(6):8-12.
 GUO Jun, MA Yanxue, HU Jiyong, et al. Design of three-dimensional woven fabric with variable thickness
 [J]. Industrial Textiles, 2016, 34(6): 8-12.

- [16] 陈江华,许洪明.复合材料在进气机匣可调叶片上应用研究[J].纤维复合材料,2021,38(2):59-64.
 CHEN Jianghua, XU Hongming. Application of composite materials on adjustable blades of air intake casing
 [J]. Fiber Composite Materials, 2021, 38(2): 59-64.
- [17] 单忠德,战丽,缪云良,等.复合材料构件数字化精确成形技术与装备[J].科技导报,2020,38(14): 63-67.
 SHAN Zhongde, ZHAN Li, MIAO Yunliang, et al. Technology and equipment of digital precision forming of composite components[J]. Science and Technology
- Review, 2020, 38(14): 63-67.
 [18] SHAN Z D, CHEN S, ZHANG Q, et al. Three-dimensional woven forming technology and equipment
 [J]. Journal of Composite Materials, 2016, 50(12): 1587-1594.
- [19] 刘云志,战丽,王争,等.柔性导向三维织造复合材
 料预制体细观结构分析[J].中国材料进展,2020,39
 (6):458-463.

LIU Yunzhi, ZHAN Li, WANG Zheng, et al. Microstructure analysis of prefabricated 3D woven composites with flexible guidance[J]. Advances in Materials in China, 2020, 39(6): 458-463.

[20] 黄浩,单忠德,张丽娇,等.异形截面复合材料构件 成形及力学性能预测方法研究[J].机械工程学报, 2024,60(2):107-118.

HUANG Hao, SHAN Zhongde, ZHANG Lijiao, et al. Research on forming and mechanical properties prediction method of deformed section composite members [J]. Chinese Journal of Mechanical Engineering, 2024, 60(2): 107-118.

[21] GUO Z T, SHAN Z D, HUANG J H, et al. Study on the distribution of frictional forces on Z-yarn continuous implanted preforms and their applications[J]. Chinese Journal of Mechanical Engineering, 2022, 35 (1): 62.

[22] 雷聪蕊, 葛正浩, 魏林林, 等. 3D 打印模型切片及路 径规划研究综述[J]. 计算机工程与应用, 2021, 57 (3): 24-32.

LEI Congrui, GE Zhenghao, WEI Linlin, et al. Research review on 3D printing model slicing and path planning[J]. Computer Engineering and Applications, 2021, 57(3): 24-32.

- [23] TIAN J R. A review of 3D printing slicing algorithms [C]//Proceedings of the Fourth International Conference on Signal Processing and Machine Learning (CONF-SPML 2024). Chicago, USA: SPIE, 2024: 135-141.
- [24] ALKADI F, LEE K C, BASHIRI A H, et al. Conformal additive manufacturing using a direct-print process[J]. Additive Manufacturing, 2020, 32: 100975.
- [25] 王春香,郝志博.快速成型技术STL模型等厚分层 算法研究[J].机械设计与制造,2014(4):133-136.
 WANG Chunxiang, HAO Zhibo. Research on equal thickness layering algorithm of rapid prototyping technology STL model[J]. Machine Design & Manufacture, 2014(4):133-136.
- [26] 弋英民,李迎国,刘柏均,等.保留STL模型特征细节的3D打印自适应分层算法[J].西安交通大学学报,2023,57(8):105-114.
 YI Yingmin, LI Yingguo, LIU Baijun, et al. Adaptive layering algorithm for 3D printing with STL model feature retention[J]. Journal of Xi' an Jiaotong University, 2023, 57(8): 105-114.
- [27] WANG X Q, CAO J F, CAO Y. A new multiobjective optimization adaptive layering algorithm for 3D printing based on demand-oriented[J]. Rapid Prototyping Journal, 2023, 29(2): 246-258.
- [28] GUAN Y, SUN X, JIN L, et al. Development of 3D printing entity slicing software[J]. China Foundry, 2021, 18(6): 587-592.

(编辑:陈珺,王婕)